

## **A.1 ANALYSE CINEMATIQUE DE LA TRANSMISSION.**

### **A.1.1 Schéma cinématique de la transmission.**

### **A.1.2 Rapport de transmission.**

### **A.1.3 Vitesse du scooter.**

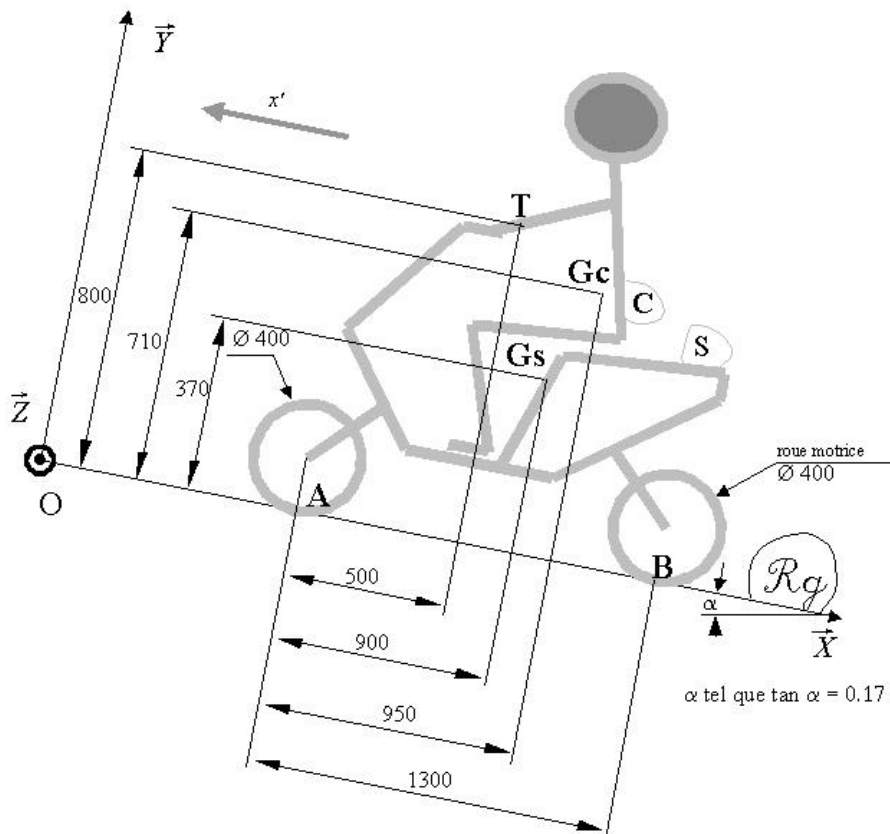
### **A.1.4 Fréquence des impulsions du capteur.**

## A.2. ETUDE DU COUPLE ET DE LA PUISSANCE TRANSMISSIBLES.

### A.2.1 Action du sol sur la roue avant.

### A.2.2 Relation entre le couple exercé par la transmission et l'action en B du sol sur la roue arrière.

#### A.2.3.1 Inventaire des actions extérieures agissant sur l'ensemble scooter + conducteur.

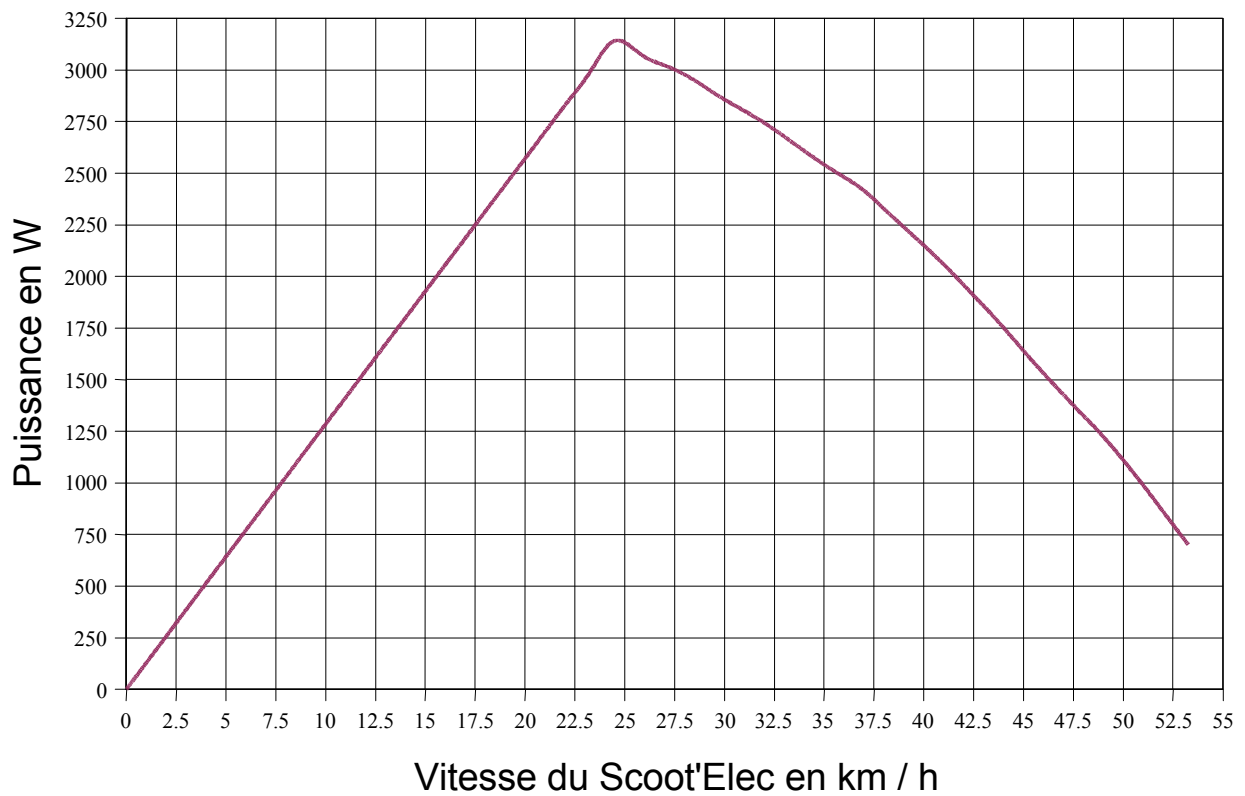


**A.2.3.2 Valeur numérique du couple exercé par la transmission sur la roue arrière.**

**A.2.3.3 Puissance fournie par le moteur.**

**A.2.4 Points de fonctionnement.**

- **$x' = - 20 \text{ km / h}$**
- **$x' = - 30 \text{ km / h}$**



➤ **Conclusion relative à la vitesse  $x' = - 20 \text{ km / h}$  :**

➤ **Puissance nécessaire du moteur pour gravir la pente à la vitesse  $x' = - 30 \text{ km / h}$  :**

➤ **Conclusion relative à la vitesse  $x' = - 30 \text{ km / h}$  :**

➤ **Estimation de la vitesse maximale du scooter :**